

## Inhaltsverzeichnis

1. Archiv/DMR Archiv MOTOTRBO Datenservice .....	7
2. Benutzer:Oe1kbc .....	12
3. Mototrbo-Rufzeichenliste-Download .....	18
4. Mototrbo-Rufzeichenliste-Download-PDF .....	24

# Archiv/DMR Archiv MOTOTRBO Datenservice

[Versionsgeschichte interaktiv durchsuchen](#)  
[VisuellWikitext](#)

## Version vom 11. November 2021, 03:49 Uhr (Quelltext anzeigen)

Oe1kbc ([Diskussion](#) | [Beiträge](#))

(Die Seite wurde neu angelegt: „**DAS DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB** <br/> <br /> == Datenservice: == === Allgemeines === Das DMR Protokoll der MOTOTRBO...“)

Markierung: 2017-Quelltext-Bearbeitung

## Aktuelle Version vom 11. November 2021, 03:49 Uhr (Quelltext anzeigen)

Oe1kbc ([Diskussion](#) | [Beiträge](#))

Markierung: 2017-Quelltext-Bearbeitung

Zeile 54:

Rufzeichenliste

– **[[Kategorie:DMR]]**

== Rufzeichen ==

Registrierte Rufzeichen zur Teilnahme am internationalem MOTOTRBO Netz werden von Robert OE3OLU [mailto:oe3olu@amrs.at oe3olu@amrs.at] verwaltet. Robert trägt diese Daten auch zusätzlich in der Internationalen Datenbank (dmr-marc.net) ein, damit jeder in OE registrierte Funkamateure weltweit mit seiner ID erkannt wird.<br />

Zeile 54:

Rufzeichenliste

== Rufzeichen ==

Registrierte Rufzeichen zur Teilnahme am internationalem MOTOTRBO Netz werden von Robert OE3OLU [mailto:oe3olu@amrs.at oe3olu@amrs.at] verwaltet. Robert trägt diese Daten auch zusätzlich in der Internationalen Datenbank (dmr-marc.net) ein, damit jeder in OE registrierte Funkamateure weltweit mit seiner ID erkannt wird.<br />

## Aktuelle Version vom 11. November 2021, 03:49 Uhr

**DAS DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB**

### Inhaltsverzeichnis

1	Datenservice: .....	9
1.1	Allgemeines .....	9
1.2	Vorbereiten der MOTOTRBO Endgeräte für den Betrieb mit dem MOTOTRBO Service .....	9
1.3	MOTOTRBO Service Funktionen .....	9
1.4	Hinweise zum Betrieb .....	10
1.5	Anleitung zum MOTOTRBO Datenservice .....	10

---

2 Rufzeichen .....	11
--------------------	----

## Datenservice:

---

### Allgemeines

Das DMR Protokoll der MOTOTRBO Geräte kann zusätzlich zur Sprache auch Daten übertragen. Die einfachste Form sind SMS artige Kurzmeldungen von MOTOTRBO Endgerät zu Endgerät. Das Ziel der MOTOTRBO Service-Module ist es auch zusätzliche Kommunikationswege zu eröffnen. So ist es möglich Meldungen zwischen der APRS Wolke und den MOTOTRBO Geräten „vice versa“ auszutauschen. Die in manchen MOTOTRBO Geräten vorhandene GPS Funktion kann ebenfalls via MOTOTRBO Service in die APRS Wolke weiter gegeben werden. Auch eine „Store and Forward“ Funktionalität wie man diese aus der Handy SMS Abwicklung kennt ist Ziel der MOTOTRBO Service-Module.

### Vorbereiten der MOTOTRBO Endgeräte für den Betrieb mit dem MOTOTRBO Service

Damit man am MOTOTRBO Service teilnehmen kann, sind einige im MOTOTRBO CPS Codeplug-Programm notwendig. Um die Anleitung 1:1 umsetzen zu können sollten Sie die Programmsprache auf Deutsch festlegen. Sie erreichen die Spracheinstellung im Menü „Bearbeiten“ oder im Untermenü „Bevorzugte Einstellungen“. Bzw. wenn Ihr Programm auf „Englisch“ gestellt ist unter „Edit“ und „Preferences“. Wenn Sie die Spracheinstellung ändern müssen Sie nach dem Einstellen der Sprache im MOTOTRBO CPS das Codeplug-Programm neu starten.

**Hinweis:**

Um alle Funktionen programmieren zu können muss das MOTOTRBO CPS Programm in den Expertenmodus gestellt werden.

### MOTOTRBO Service Funktionen

- Rufzeichen registrieren

```
REG <Rufzeichen>
```

- Rufzeichen abmelden

```
REG
```

- Meldung an APRS Geräte senden

```
APRS <Rufzeichen> <Meldung>  
Kurzform:  
A <Rufzeichen> <Meldung>
```

- Meldung an MOTOTRBO Geräte senden

```
TRBO <Rufzeichen> <Meldung>  
Kurzform:  
T <Rufzeichen> <Meldung>
```

- Meldungen abfragen

```
? (nur ein Fragezeichen senden)
```

- Eigene Meldung vom Server löschen

```
DELQ
```

- GPS einschalten

```
gpson <sec>
```

- GPS ausschalten

```
gpsoff
```

## Hinweise zum Betrieb

Das MOTOTRBO Service wird am Standort Bisamberg OE1XAR betrieben. Diese Service steht nur am Zeitschlitz 2 zur Verfügung. Natürlich können auch am Wienerberg und am Harzberg am Zeitschlitz 2 diese Befehle abgesetzt werden. Bitte verwenden Sie das senden von APRS Positionen nur zum Testzwecken bzw. wenn Sie keine alternative Möglichkeit zur Absetzung von APRS Position haben. Da System hat keinen „SmartBeaconing“ Modus und sendet daher in fixen Abständen. Die Senderkette ist daher immer wieder geöffnet.

Sollten Sie Fragen zum System oder Meldungen zum Betrieb haben so bitte per Email an: [oe1kbc@chello.at](mailto:oe1kbc@chello.at)

## Anleitung zum MOTOTRBO Datenservice

Anleitung: [MOTOTRBO Datenservice](#)

Rufzeichenliste

## Rufzeichen

---

Registrierte Rufzeichen zur Teilnahme am internationalem MOTOTRBO Netz werden von Robert OE3OLU [oe3olu@amrs.at](mailto:oe3olu@amrs.at) verwaltet. Robert trägt diese Daten auch zusätzlich in der Internationalen Datenbank (dmr-marc.net) ein, damit jeder in OE registrierte Funkamateur weltweit mit seiner ID erkannt wird.

Hier findet Ihr die Liste mit dem aktuellen Stand der Registrierung.  
Als CSV Datei damit sollte es zu diversen Office Programmen kompatibel sein.

Stand aktuell:

Datei als CSV vom Server laden: [Mototrbo-Rufzeichenliste-Download](#)

Datei als PDF vom Server laden: [Mototrbo-Rufzeichenliste-Download-PDF](#)

### Info:

Rufzeichen können direkt über das Funkgeräte Menü in ein MotoTrbo Gerät eingegeben werden oder per Codeplug-Programmierung festgehalten werden. Es besteht auch die Möglichkeit Kontaktlisten per "cut and paste" von einer CPL Datei in eine andere zu kopieren.

**ACHTUNG:** Kopieren bzw. verändern Sie keine bereits bestehenden Gruppen Einträge in CPS Dateien es werden sonst die Zuordnungen zu den Kanälen zerstört.

# Archiv/DMR Archiv MOTOTRBO Datenservice: Unterschied zwischen den Versionen

[Versionsgeschichte interaktiv durchsuchen](#)  
[Visuell Wikitext](#)

## Version vom 11. November 2021, 03:49

### Uhr (Quelltext anzeigen)

Oe1kbc ([Diskussion](#) | [Beiträge](#))

(Die Seite wurde neu angelegt: „DAS

DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB <br/> <br /> == Datenservice: == == Allgemeines == Das DMR Protokoll der MOTOTRBO...“)

Markierung: 2017-Quelltext-Bearbeitung

## Aktuelle Version vom 11. November 2021, 03:49 Uhr (Quelltext anzeigen)

Oe1kbc ([Diskussion](#) | [Beiträge](#))

Markierung: 2017-Quelltext-Bearbeitung

Zeile 54:

Rufzeichenliste

– **[[Kategorie:DMR]]**

== Rufzeichen ==

Registrierte Rufzeichen zur Teilnahme am internationalem MOTOTRBO Netz werden von Robert OE3OLU [mailto:oe3olu@amrs.at oe3olu@amrs.at] verwaltet. Robert trägt diese Daten auch zusätzlich in der Internationalen Datenbank (dmr-marc.net) ein, damit jeder in OE registrierte Funkamateure weltweit mit seiner ID erkannt wird.<br />

Zeile 54:

Rufzeichenliste

== Rufzeichen ==

Registrierte Rufzeichen zur Teilnahme am internationalem MOTOTRBO Netz werden von Robert OE3OLU [mailto:oe3olu@amrs.at oe3olu@amrs.at] verwaltet. Robert trägt diese Daten auch zusätzlich in der Internationalen Datenbank (dmr-marc.net) ein, damit jeder in OE registrierte Funkamateure weltweit mit seiner ID erkannt wird.<br />

## Aktuelle Version vom 11. November 2021, 03:49 Uhr

DAS DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB

### Inhaltsverzeichnis

1	Datenservice: .....	9
1.1	Allgemeines .....	9
1.2	Vorbereiten der MOTOTRBO Endgeräte für den Betrieb mit dem MOTOTRBO Service .....	9
1.3	MOTOTRBO Service Funktionen .....	9
1.4	Hinweise zum Betrieb .....	10

1.5 Anleitung zum MOTOTRBO Datenservice .....	10
2 Rufzeichen .....	11

## Datenservice:

---

### Allgemeines

Das DMR Protokoll der MOTOTRBO Geräte kann zusätzlich zur Sprache auch Daten übertragen. Die einfachste Form sind SMS artige Kurzmeldungen von MOTOTRBO Endgerät zu Endgerät. Das Ziel der MOTOTRBO Service-Module ist es auch zusätzliche Kommunikationswege zu eröffnen. So ist es möglich Meldungen zwischen der APRS Wolke und den MOTOTRBO Geräten „vice versa“ auszutauschen. Die in manchen MOTOTRBO Geräten vorhandene GPS Funktion kann ebenfalls via MOTOTRBO Service in die APRS Wolke weiter gegeben werden. Auch eine „Store and Forward“ Funktionalität wie man diese aus der Handy SMS Abwicklung kennt ist Ziel der MOTOTRBO Service-Module.

### Vorbereiten der MOTOTRBO Endgeräte für den Betrieb mit dem MOTOTRBO Service

Damit man am MOTOTRBO Service teilnehmen kann, sind einige im MOTOTRBO CPS Codeplug-Programm notwendig. Um die Anleitung 1:1 umsetzen zu können sollten Sie die Programmsprache auf Deutsch festlegen. Sie erreichen die Spracheinstellung im Menü „Bearbeiten“ oder im Untermenü „Bevorzugte Einstellungen“. Bzw. wenn Ihr Programm auf „Englisch“ gestellt ist unter „Edit“ und „Preferences“. Wenn Sie die Spracheinstellung ändern müssen Sie nach dem Einstellen der Sprache im MOTOTRBO CPS das Codeplug-Programm neu starten.

#### Hinweis:

Um alle Funktionen programmieren zu können muss das MOTOTRBO CPS Programm in den Expertenmodus gestellt werden.

### MOTOTRBO Service Funktionen

- Rufzeichen registrieren

```
REG <Rufzeichen>
```

- Rufzeichen abmelden

```
REG
```

- Meldung an APRS Geräte senden

```
APRS <Rufzeichen> <Meldung>  
Kurzform:  
A <Rufzeichen> <Meldung>
```

- Meldung an MOTOTRBO Geräte senden

```
TRBO <Rufzeichen> <Meldung>  
Kurzform:  
T <Rufzeichen> <Meldung>
```

- Meldungen abfragen

```
? (nur ein Fragezeichen senden)
```

- Eigene Meldung vom Server löschen

```
DELQ
```

- GPS einschalten

```
gpson <sec>
```

- GPS ausschalten

```
gpsoff
```

## Hinweise zum Betrieb

Das MOTOTRBO Service wird am Standort Bisamberg OE1XAR betrieben. Diese Service steht nur am Zeitschlitz 2 zur Verfügung. Natürlich können auch am Wienerberg und am Harzberg am Zeitschlitz 2 diese Befehle abgesetzt werden. Bitte verwenden Sie das senden von APRS Positionen nur zum Testzwecken bzw. wenn Sie keine alternative Möglichkeit zur Absetzung von APRS Position haben. Da System hat keinen „SmartBeaconing“ Modus und sendet daher in fixen Abständen. Die Senderkette ist daher immer wieder geöffnet.

Sollten Sie Fragen zum System oder Meldungen zum Betrieb haben so bitte per Email an: [oe1kbc@chello.at](mailto:oe1kbc@chello.at)

## Anleitung zum MOTOTRBO Datenservice

Anleitung: [MOTOTRBO Datenservice](#)

Rufzeichenliste

## Rufzeichen

---

Registrierte Rufzeichen zur Teilnahme am internationalem MOTOTRBO Netz werden von Robert OE3OLU [oe3olu@amrs.at](mailto:oe3olu@amrs.at) verwaltet. Robert trägt diese Daten auch zusätzlich in der Internationalen Datenbank (dmr-marc.net) ein, damit jeder in OE registrierte Funkamateurl weltweit mit seiner ID erkannt wird.

Hier findet Ihr die Liste mit dem aktuellen Stand der Registrierung.  
Als CSV Datei damit sollte es zu diversen Office Programmen kompatibel sein.

Stand aktuell:

Datei als CSV vom Server laden: [Mototrbo-Rufzeichenliste-Download](#)

Datei als PDF vom Server laden: [Mototrbo-Rufzeichenliste-Download-PDF](#)

### Info:

Rufzeichen können direkt über das Funkgeräte Menü in ein MotoTrbo Gerät eingegeben werden oder per Codeplug-Programmierung festgehalten werden. Es besteht auch die Möglichkeit Kontaktlisten per "cut and paste" von einer CPL Datei in eine andere zu kopieren.

**ACHTUNG:** Kopieren bzw. verändern Sie keine bereits bestehenden Gruppen Einträge in CPS Dateien es werden sonst die Zuordnungen zu den Kanälen zerstört.

## Archiv/DMR Archiv MOTOTRBO Datenservice und Benutzer: Oe1kbc: Unterschied zwischen den Seiten

Visuell Wikitext

**Version vom 11. November 2021, 03:49**

**Uhr (Quelltext anzeigen)**

Oe1kbc ([Diskussion](#) | [Beiträge](#))

(Die Seite wurde neu angelegt: „**DAS DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB** <br/> <br /> == **Datenservice:** == === **Allgemeines** === Das DMR Protokoll der MOTOTRBO...“)

Markierung: 2017-Quelltext-Bearbeitung

**Aktuelle Version vom 21. Oktober 2021,**

**09:07 Uhr (Quelltext anzeigen)**

Oe1kbc ([Diskussion](#) | [Beiträge](#))

(create user page)

Zeile 1:

- **[[DAS DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB]]**

- **<br/>**

- **<br/>**

- **== **Datenservice:** ==**

- **=== **Allgemeines** ===**

- **Das DMR Protokoll der MOTOTRBO Geräte kann zusätzlich zur Sprache auch Daten übertragen. Die einfachste Form sind SMS artige Kurzmeldungen von MOTOTRBO Endgerät zu Endgerät. Das Ziel der MOTOTRBO Service-Module ist es auch zusätzliche Kommunikationswege zu eröffnen. So ist es möglich Meldungen zwischen der APRS Wolke und den MOTOTRBO Geräten „vice versa“ auszutauschen. Die in manchen MOTOTRBO Geräten vorhandene GPS Funktion kann ebenfalls via MOTOTRBO Service in die APRS Wolke weiter gegeben werden. Auch eine „Store and Forward“ Funktionalität wie man diese aus der Handy SMS Abwicklung kennt ist Ziel der MOTOTRBO Service-Module.**

Zeile 1:

+ **{{User}}**

- 
- **=== Vorbereiten der MOTOTRBO Endgeräte für den Betrieb mit dem MOTOTRBO Service ===**
- 
- **Damit man am MOTOTRBO Service teilnehmen kann, sind einige im MOTOTRBO CPS Codeplug-Programm notwendig. Um die Anleitung 1:1 umsetzen zu können sollten Sie die Programmiersprache auf Deutsch festlegen. Sie erreichen die Spracheinstellung im Menü „Bearbeiten“ oder im Untermenü „Bevorzugte Einstellungen“. Bzw. wenn Ihr Programm auf „Englisch“ gestellt ist unter „Edit“ und „Preferences“.**
- **Wenn Sie die Spracheinstellung ändern müssen Sie nach dem Einstellen der Sprache im MOTOTRBO CPS das Codeplug-Programm neu starten.**
- 
- ```
</noinclude>{| border="0" cellpadding="5" cellspacing="2" style="border: 1px solid {{{Rand|#FFA4A4}}}; background-color: {{{Hintergrund|#FFF3F3}}}; border-left: 5px solid {{{RandLinks|#FF6666}}}; margin-bottom: 0.4em; margin-left: 20px; margin-right: auto; width: {{{Breite|50%}}}"
```
- |-
- | style="font-size: 95%; text-align: {{{Textausrichtung|left}}}" |  
"Hinweis:"
- **Um alle Funktionen programmieren zu können muss das MOTOTRBO CPS Programm in den Expertenmodus gestellt werden.**

- |}
- <br />
- 
- === MOTOTRBO Service Funktionen ===
- 
- \* Rufzeichen registrieren
- REG <Rufzeichen>
- \* Rufzeichen abmelden
- REG
- \* Meldung an APRS Geräte senden
- APRS <Rufzeichen> <Meldung>
- Kurzform:
- A <Rufzeichen> <Meldung>
- \* Meldung an MOTOTRBO Geräte senden
- TRBO <Rufzeichen> <Meldung>
- Kurzform:
- T <Rufzeichen> <Meldung>
- \* Meldungen abfragen
- ? (nur ein Fragezeichen senden)
- \* Eigene Meldung vom Server löschen
- DELQ
- \* GPS einschalten
- gpson <sec>
- \* GPS ausschalten
- gpsoff
- 
- === Hinweise zum Betrieb ===
-

– Das MOTOTRBO Service wird am Standort Bisamberg OE1XAR betrieben. Diese Service steht nur am Zeitschlitz 2 zur Verfügung. Natürlich können auch am Wienerberg und am Harzberg am Zeitschlitz 2 diese Befehle abgesetzt werden.

– Bitte verwenden Sie das senden von APRS Positionen nur zum Testzwecken bzw. wenn Sie keine alternative Möglichkeit zur Absetzung von APRS Position haben. Da System hat keinen „SmartBeaconing“ Modus und sendet daher in fixen Abständen. Die Senderkette ist daher immer wieder geöffnet.

– Sollten Sie Fragen zum System oder Meldungen zum Betrieb haben so bitte per Email an: [mailto:oe1kbc@chello.at oe1kbc@chello.at]

– === Anleitung zum MOTOTRBO Datenservice ===

– Anleitung: [[Media:MOTOTRBOService.pdf|MOTOTRBO Datenservice]]

– Rufzeichenliste

– [[Kategorie:DMR]]

– == Rufzeichen ==

Registrierte Rufzeichen zur Teilnahme am internationalem MOTOTRBO Netz werden von Robert OE3OLU [mailto:oe3olu@amrs.at

- **oe3olu@amrs.at] verwaltet. Robert trägt diese Daten auch zusätzlich in der Internationalen Datenbank (dmr-marc.net) ein, damit jeder in OE registrierte Funkamateure weltweit mit seiner ID erkannt wird.<br />**

-

- **Hier findet Ihr die Liste mit dem aktuellen Stand der Registrierung.<br />**

- **Als CSV Datei damit sollte es zu diversen Office Programmen kompatibel sein.<br />**

-

- **Stand aktuell:<br />**

-

- **Datei als CSV vom Server laden: [[Mototrbo-Rufzeichenliste-Download]]<br />**

- **<br />**

- **Datei als PDF vom Server laden: [[Mototrbo-Rufzeichenliste-Download-PDF]]**

- **<br />**

- **<br />**

- **</noinclude>{| border="0" cellpadding="5" cellspacing="2" style="border: 1px solid {{{Rand|#FFA4A4}}}; background-color: {{{Hintergrund|#FFF3F3}}}; border-left: 5px solid {{{RandLinks|#FF6666}}}; margin-bottom: 0.4em; margin-left: 20px; margin-right: auto; width: {{{Breite|50%}}}"**

- **|-**

- **| style="font-size: 95%; text-align: {{{Textausrichtung|left}}}" |  
'''Info:'''**

Rufzeichen können direkt über das Funkgeräte Menü in ein MotoTrbo Gerät eingegeben werden oder per Codeplug-Programmierung festgehalten werden. Es besteht auch die Möglichkeit Kontaktlisten per "cut and paste" von einer CPL Datei in eine andere zu kopieren.

<br/>

**"ACHTUNG:"** Kopieren bzw. verändern Sie keine bereits bestehenden Gruppen Einträge in CPS Dateien es werden sonst die Zuordnungen zu den Kanälen zerstört.

|}

<br />

---

**Aktuelle Version vom 21. Oktober 2021, 09:07 Uhr**

---

Vorlage:User

# Archiv/DMR Archiv MOTOTRBO Datenservice und Mototrbo-Rufzeichenliste-Download: Unterschied zwischen den Seiten

Visuell Wikitext

**Version vom 11. November 2021, 03:49**

**Uhr (Quelltext anzeigen)**

Oe1kbc ([Diskussion](#) | [Beiträge](#))

(Die Seite wurde neu angelegt: „**DAS DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB** <br/> <br /> == **Datenservice:** == === **Allgemeines** === Das DMR Protokoll der MOTOTRBO...“)

Markierung: 2017-Quelltext-Bearbeitung

**Aktuelle Version vom 18. Januar 2013,**

**11:06 Uhr (Quelltext anzeigen)**

Oe1kbc ([Diskussion](#) | [Beiträge](#))

|                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                     |                                                                                                                 |                                                                                                                                                                                                                                                         |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <p><b>Zeile 1:</b></p> <p>- <b>[[DAS DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB]]</b></p> <p>- <b>&lt;br/&gt;</b></p> <p>- <b>&lt;br/&gt;</b></p> <p>- <b>== <b>Datenservice:</b> ==</b></p> <p>- <b>=== <b>Allgemeines</b> ===</b></p> <p>- <b>Das DMR Protokoll der MOTOTRBO Geräte kann zusätzlich zur Sprache auch Daten übertragen. Die einfachste Form sind SMS artige Kurzmeldungen von MOTOTRBO Endgerät zu Endgerät. Das Ziel der MOTOTRBO Service-Module ist es auch zusätzliche Kommunikationswege zu eröffnen. So ist es möglich Meldungen zwischen der APRS Wolke und den MOTOTRBO Geräten „vice versa“ auszutauschen. Die in manchen MOTOTRBO Geräten vorhandene GPS Funktion kann ebenfalls via MOTOTRBO Service in</b></p> | <p><b>+</b></p> <p><b>+</b></p> <p><b>+</b></p> <p><b>+</b></p> <p><b>+</b></p> <p><b>+</b></p> <p><b>+</b></p> | <p><b>Zeile 1:</b></p> <p><b>== <b>Rufzeichenliste Download</b> ==</b></p> <p><b>{{#widget:iframe</b></p> <p><b> url=http://dmr-net.at/DMRService/DMR Download.aspx</b></p> <p><b> width=100%</b></p> <p><b> height=100</b></p> <p><b> border=0</b></p> |
|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|-----------------------------------------------------------------------------------------------------------------|---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|

die APRS Wolke weiter gegeben werden. Auch eine „Store and Forward“ Funktionalität wie man diese aus der Handy SMS Abwicklung kennt ist Ziel der MOTOTRBO Service-Module.



-  +

=== Vorbereiten der MOTOTRBO Endgeräte für den Betrieb mit dem MOTOTRBO Service ===

-

Damit man am MOTOTRBO Service teilnehmen kann, sind einige im MOTOTRBO CPS Codeplug-Programm notwendig. Um die Anleitung 1:1 umsetzen zu können sollten Sie die Programmsprache auf Deutsch festlegen. Sie erreichen die Spracheinstellung im Menü „Bearbeiten“ oder im Untermenü „Bevorzugte Einstellungen“. Bzw. wenn Ihr Programm auf „Englisch“ gestellt ist unter „Edit“ und „Preferences“.

- Wenn Sie die Spracheinstellung ändern müssen Sie nach dem Einstellen der Sprache im MOTOTRBO CPS das Codeplug-Programm neu starten.

-

```
</noinclude>{| border="0" cellpadding="5" cellspacing="2" style="border: 1px solid {{{Rand|#FFA4A4}}}; background-color: {{{Hintergrund|#FFF3F3}}}; border-left: 5px solid {{{RandLinks|#FF6666}}}; margin-bottom: 0.4em; margin-left: 20px; margin-right: auto; width: {{{Breite|50%}}}"
```

-

- | style="font-size: 95%; text-align: {{{Textausrichtung|left}}}" |  
"Hinweis:"
- Um alle Funktionen programmieren zu können muss das MOTOTRBO CPS Programm in den Expertenmodus gestellt werden.
- |}
- <br />
- 
- === MOTOTRBO Service Funktionen  
===
- 
- \* Rufzeichen registrieren
- REG <Rufzeichen>
- \* Rufzeichen abmelden
- REG
- \* Meldung an APRS Geräte senden
- APRS <Rufzeichen> <Meldung>
- Kurzform:
- A <Rufzeichen> <Meldung>
- \* Meldung an MOTOTRBO Geräte senden
- TRBO <Rufzeichen> <Meldung>
- Kurzform:
- T <Rufzeichen> <Meldung>
- \* Meldungen abfragen
- ? (nur ein Fragezeichen senden)
- \* Eigene Meldung vom Server löschen
- DELQ
- \* GPS einschalten
- gpson <sec>

- \* GPS ausschalten
- gpsoff
- 
- === Hinweise zum Betrieb ===
- 
- Das MOTOTRBO Service wird am Standort Bisamberg OE1XAR betrieben. Diese Service steht nur am Zeitschlitz 2 zur Verfügung. Natürlich können auch am Wienerberg und am Harzberg am Zeitschlitz 2 diese Befehle abgesetzt werden.
- Bitte verwenden Sie das senden von APRS Positionen nur zum Testzwecken bzw. wenn Sie keine alternative Möglichkeit zur Absetzung von APRS Position haben. Da System hat keinen „SmartBeaconing“ Modus und sendet daher in fixen Abständen. Die Senderkette ist daher immer wieder geöffnet.
- 
- Sollten Sie Fragen zum System oder Meldungen zum Betrieb haben so bitte per Email an: [mailto:oe1kbc@chello.at oe1kbc@chello.at]
- 
- === Anleitung zum MOTOTRBO Datenservice ===
- 
- Anleitung: [[Media:MOTOTRBOService.pdf|MOTOTRBO Datenservice]]
- 
- 
- Rufzeichenliste
- [[Kategorie:DMR]]
- == Rufzeichen ==

Registrierte Rufzeichen zur Teilnahme am internationalem MOTOTRBO Netz werden von Robert OE3OLU [mailto:oe3olu@amrs.at oe3olu@amrs.at] verwaltet. Robert trägt diese Daten auch zusätzlich in der Internationalen Datenbank (dmr-marc.net) ein, damit jeder in OE registrierte Funkamateure weltweit mit seiner ID erkannt wird.<br />

Hier findet Ihr die Liste mit dem aktuellen Stand der Registrierung.<br />

Als CSV Datei damit sollte es zu diversen Office Programmen kompatibel sein.<br />

Stand aktuell:<br />

Datei als CSV vom Server laden: [[Mototrbo-Rufzeichenliste-Download]]<br />

<br />

Datei als PDF vom Server laden: [[Mototrbo-Rufzeichenliste-Download-PDF]]

<br />

<br />

```
</noinclude>{| border="0"
cellpadding="5" cellspacing="2"
style="border: 1px solid
{{{Rand|#FFA4A4}}}; background-
color: {{{Hintergrund|#FFF3F3}}};
border-left: 5px solid
{{{RandLinks|#FF6666}}}; margin-
bottom: 0.4em; margin-left: 20px;
margin-right: auto; width:
{{{Breite|50%}}}"
```

- 
- |-
  - | style="font-size: 95%; text-align: {{{Textausrichtung|left}}}" |  
"Info:"
  - **Rufzeichen können direkt über das Funkgeräte Menü in ein MotoTrbo Gerät eingegeben<br />werden oder per Codeplug-Programmierung festgehalten werden.<br />Es besteht auch die Möglichkeit Kontaktlisten per "cut and paste" von einer<br />CPL Datei in eine andere zu kopieren.**
  - <br />
  - **"ACHTUNG:" Kopieren bzw. verändern Sie keine bereits bestehenden Gruppen Einträge in CPS Dateien es werden sonst die Zuordnungen zu den Kanälen zerstört.**
  - |}
  - <br />

---

**Aktuelle Version vom 18. Januar 2013, 11:06 Uhr**

**Rufzeichenliste Download**

---

# Archiv/DMR Archiv MOTOTRBO Datenservice und Mototrbo-Rufzeichenliste-Download-PDF: Unterschied zwischen den Seiten

Visuell Wikitext

Version vom 11. November 2021, 03:49

Uhr (Quelltext anzeigen)

Oe1kbc (Diskussion | Beiträge)

(Die Seite wurde neu angelegt: „**DAS DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB**“  
 <br/> <br/> == Datenservice: ==  
 === Allgemeines ===  
 Das DMR Protokoll der MOTOTRBO...“)

Markierung: 2017-Quelltext-Bearbeitung

Aktuelle Version vom 18. Januar 2013,

11:06 Uhr (Quelltext anzeigen)

Oe1kbc (Diskussion | Beiträge)

|                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                                             |                                                                |                                                                                                                                           |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|
| <p>Zeile 1:</p> <p>- <b>[[DAS DATENSERVICE IST DURCH DEN NETZUMBAU IN OE DERZEIT NICHT IN BETRIEB]]</b></p> <p>- &lt;br/&gt;</p> <p>- &lt;br/&gt;</p> <p>- == Datenservice: ==</p> <p>- === Allgemeines ===</p> <p>- Das DMR Protokoll der MOTOTRBO Geräte kann zusätzlich zur Sprache auch Daten übertragen. Die einfachste Form sind SMS artige Kurzmeldungen von MOTOTRBO Endgerät zu Endgerät. Das Ziel der MOTOTRBO Service-Module ist es auch zusätzliche Kommunikationswege zu eröffnen. So ist es möglich Meldungen zwischen der APRS Wolke und den MOTOTRBO Geräten „vice versa“ auszutauschen. Die in manchen MOTOTRBO Geräten vorhandene GPS Funktion kann ebenfalls via MOTOTRBO Service in</p> | <p>+</p> <p>+</p> <p>+</p> <p>+</p> <p>+</p> <p>+</p> <p>+</p> | <p>Zeile 1:</p> <pre> {{#widget:iframe  url=http://dmr-net.at/DMRService/DMR PdfDownload.aspx  width=100%  height=100  border=0 }} </pre> |
|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|----------------------------------------------------------------|-------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------|

die APRS Wolke weiter gegeben werden. Auch eine „Store and Forward“ Funktionalität wie man diese aus der Handy SMS Abwicklung kennt ist Ziel der MOTOTRBO Service-Module.



–

=== Vorbereiten der MOTOTRBO Endgeräte für den Betrieb mit dem MOTOTRBO Service ===

–

Damit man am MOTOTRBO Service teilnehmen kann, sind einige im MOTOTRBO CPS Codeplug-Programm notwendig. Um die Anleitung 1:1 umsetzen zu können sollten Sie die Programmsprache auf Deutsch festlegen. Sie erreichen die Spracheinstellung im Menü „Bearbeiten“ oder im Untermenü „Bevorzugte Einstellungen“. Bzw. wenn Ihr Programm auf „Englisch“ gestellt ist unter „Edit“ und „Preferences“.

–

Wenn Sie die Spracheinstellung ändern müssen Sie nach dem Einstellen der Sprache im MOTOTRBO CPS das Codeplug-Programm neu starten.

–

–

```
</noinclude>{| border="0" cellpadding="5" cellspacing="2" style="border: 1px solid {{{Rand|#FFA4A4}}}; background-color: {{{Hintergrund|#FFF3F3}}}; border-left: 5px solid {{{RandLinks|#FF6666}}}; margin-bottom: 0.4em; margin-left: 20px; margin-right: auto; width: {{{Breite|50%}}}"
```

–

–

|-

- | style="font-size: 95%; text-align: {{{Textausrichtung|left}}}" |  
"Hinweis:"
- Um alle Funktionen programmieren zu können muss das MOTOTRBO CPS Programm in den Expertenmodus gestellt werden.
- |}
- <br />
- 
- === MOTOTRBO Service Funktionen  
===
- 
- \* Rufzeichen registrieren
- REG <Rufzeichen>
- \* Rufzeichen abmelden
- REG
- \* Meldung an APRS Geräte senden
- APRS <Rufzeichen> <Meldung>
- Kurzform:
- A <Rufzeichen> <Meldung>
- \* Meldung an MOTOTRBO Geräte senden
- TRBO <Rufzeichen> <Meldung>
- Kurzform:
- T <Rufzeichen> <Meldung>
- \* Meldungen abfragen
- ? (nur ein Fragezeichen senden)
- \* Eigene Meldung vom Server löschen
- DELQ
- \* GPS einschalten
- gpson <sec>

– \* GPS ausschalten

– gpsoff

–

– === Hinweise zum Betrieb ===

–

– Das MOTOTRBO Service wird am Standort Bisamberg OE1XAR betrieben. Diese Service steht nur am Zeitschlitz 2 zur Verfügung. Natürlich können auch am Wienerberg und am Harzberg am Zeitschlitz 2 diese Befehle abgesetzt werden.

– Bitte verwenden Sie das senden von APRS Positionen nur zum Testzwecken bzw. wenn Sie keine alternative Möglichkeit zur Absetzung von APRS Position haben. Da System hat keinen „SmartBeaconing“ Modus und sendet daher in fixen Abständen. Die Senderkette ist daher immer wieder geöffnet.

–

– Sollten Sie Fragen zum System oder Meldungen zum Betrieb haben so bitte per Email an: [mailto:oe1kbc@chello.at oe1kbc@chello.at]

–

– === Anleitung zum MOTOTRBO Datenservice ===

–

– Anleitung: [[Media:MOTOTRBOService.pdf|MOTOTRBO Datenservice]]

–

–

– Rufzeichenliste

– [[Kategorie:DMR]]

– == Rufzeichen ==

Registrierte Rufzeichen zur Teilnahme am internationalem MOTOTRBO Netz werden von Robert OE3OLU [mailto:oe3olu@amrs.at oe3olu@amrs.at] verwaltet. Robert trägt diese Daten auch zusätzlich in der Internationalen Datenbank (dmr-marc.net) ein, damit jeder in OE registrierte Funkamateure weltweit mit seiner ID erkannt wird.<br />

Hier findet Ihr die Liste mit dem aktuellen Stand der Registrierung.<br />

Als CSV Datei damit sollte es zu diversen Office Programmen kompatibel sein.<br />

Stand aktuell:<br />

Datei als CSV vom Server laden: [[Mototrbo-Rufzeichenliste-Download]]<br />

<br />

Datei als PDF vom Server laden: [[Mototrbo-Rufzeichenliste-Download-PDF]]

<br />

<br />

```
</noinclude>{| border="0"
cellpadding="5" cellspacing="2" style
="border: 1px solid
{{{Rand|#FFA4A4}}}; background-
color: {{{Hintergrund|#FFF3F3}}};
border-left: 5px solid
{{{RandLinks|#FF6666}}}; margin-
bottom: 0.4em; margin-left: 20px;
margin-right: auto; width:
{{{Breite|50%}}}"
```

- 
- |-
  - | style="font-size: 95%; text-align: {{{Textausrichtung|left}}}" |  
""Info:""
  - **Rufzeichen können direkt über das Funkgeräte Menü in ein MotoTrbo Gerät eingegeben<br />werden oder per Codeplug-Programmierung festgehalten werden.<br />Es besteht auch die Möglichkeit Kontaktlisten per "cut and paste" von einer<br />CPL Datei in eine andere zu kopieren.**
  - <br/>
  - **""ACHTUNG:"" Kopieren bzw. verändern Sie keine bereits bestehenden Gruppen Einträge in CPS Dateien es werden sonst die Zuordnungen zu den Kanälen zerstört.**
  - |}
  - <br />

---

**Aktuelle Version vom 18. Januar 2013, 11:06 Uhr**

---