Inhaltsverzeichnis

ROS

Versionsgeschichte interaktiv durchsuchen
VisuellWikitext

Version vom 28. Dezember 2016, 12:11 Uhr (Quelltext anzeigen) OE1VMC (Diskussion | Beiträge) ← Zum vorherigen Versionsunterschied	**Version vom 28. Dezember 2016, 13:02 Uhr (Quelltext anzeigen)** OE1VMC (Diskussion | Beiträge) Zum nächsten Versionsunterschied →
Zeile 5:	**Zeile 5:**
− **Dieser** Artikel **wurde** noch **nicht geschrieben**.	+ **Der** Artikel **über ROS ist** noch **in Arbeit**.
− Weitere Informationen: [http://www.sigidwiki.com/wiki/ROS Signal Identification Wiki]	+ Weitere Informationen: **[https://rosmodem.wordpress.com ROS Software] und** [http://www.sigidwiki.com/wiki/ROS Signal Identification Wiki]
Siehe auch: [[JT65]], [[JT9]], [[JT6M]], [[QRA64]] und [[WSPR]].	Siehe auch: [[JT65]], [[JT9]], [[JT6M]], [[QRA64]] und [[WSPR]].

Version vom 28. Dezember 2016, 13:02 Uhr

Digitale Betriebsarten im Detail\: ROS

Der Artikel über ROS ist noch in Arbeit.

Weitere Informationen: ROS Software und Signal Identification Wiki

Siehe auch: JT65, JT9, JT6M, QRA64 und WSPR.