TETRA-DMO-Vernetzung

zurück zu Kategorie:Tetra

TETRA Vernetzung via SVXReflektor

Einleitung

Es existieren einige Ansätze TETRA-DMO Geräte experimentell unter Benützung der Audio und PEI Schnittstelle zu vernetzen. Es werden/wurden verschiedene Software-Ansätze verwendet welche als Backbone das weltweite Echolink-Netz verwenden. Da sich aber vom Umfang der Funktionalität SVXLINK immer schon angeboten hat und vor einiger Zeit SVXLINK um SVXREFLECTOR ergänzt wurde wurden Lösungen auf diese freie Software portiert. Die Software SVXREFLECTOR bietet seit einiger Zeit auch noch die Möglichkeit Verbindungen auf Sprechgruppen-Basis aufzubauen. Das ermöglicht nicht nur mehrere gleichzeitige sondern auch selektive Verbindungswege zu benutzen.

TETRA Parameter

Damit TETRA-Endgeräte in verschiedenen Netzen benützt werden können sind einige grundsätzliche Parameter zu vereinbaren welche an den jeweiligen Gateways und der Vernetzung eingehalten werden soll.

- TETRA Teilnehmerkennung
- TETRA Frequenzen
- TETRA Leistungsklassen
- TETRA Sprechzeit-Begrenzung (Timeout)
- TETRA Sprechgruppen für SVXRelector
- TETRA Steuerungen via Status
- TETRA Steuerungen via SDS

Komponenten

- Hardware
- Software

TETRA Reflektoren

- Dashboards & LINK-Info

TETRA\-Gateway\-Software

- Installation
- Functions & Features
- Downloads

CPS Programmier-Hinweise Endgerät

- SDS-Einstellungen
- GPS-Einstellungen

TETRA-AUSTRIA svxlink & add-on

- SVXLINK Installation RASPI mit BUSTER
- RS232 für "tetra_gw" Steuerung vorbereiten
- Kabel vom RASPI RS232 to MTM5400 oder CM5000 vorbereiten
- MTM5400 im Codeplug vorbereiten

MOTOROLA Hardware Kabel & Co.

- MTM5400 USB Programmierkabel
- MTM Lautsprecher
- MTP6550 MIC PIN-OUT

Weiteres

- Installation Python
- Wiki auf https://srv08.oevsv.at/tetrawiki/doku.php